

Devoir Maison N° 13

## Espaces Vectoriels

Soit  $E$  un espace vectoriel réel. Si  $f$  et  $g$  sont deux endomorphismes de  $E$ , on note  $\text{Im } f$  l'espace image de  $f$ ,  $\text{Ker } f$  le noyau de  $f$ ,  $fg = f \circ g$ ,  $f^2 = f \circ f$ ,  $f^n = f \circ f^{n-1}$ ,  $0 = \Theta$  (application nulle) et  $e = \text{Id}_E$  (application identité).

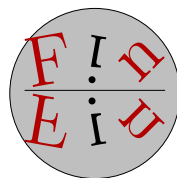
Soit  $k$  un réel donné. On note  $A_k$  l'ensemble des endomorphismes  $u$  de  $E$  tels que  $u^2 = ku$ .

1. Soit  $u \in A_k$ .
  - a)  $u$  peut-il être inversible? Dans ce cas, préciser  $u$ .
  - b) Déterminer  $u(x)$  pour  $x \in \text{Im } u$ .
  - c) Montrer que, si  $k \neq 0$ ,  $\text{Im } u$  et  $\text{Ker } u$  sont des sous-espaces supplémentaires. Que dire de  $\text{Im } u$  et  $\text{Ker } u$  si  $k = 0$ ?
  - d) On suppose que  $E$  est de dimension finie. Lorsque  $k \neq 0$ , comment doit-on choisir une base de  $E$  pour que la matrice de  $u$  dans cette base soit diagonale? Quelle sera alors cette matrice? Si  $k = 0$ , peut-on trouver une base de  $E$  telle que la matrice associée à  $u$  dans cette base soit diagonale?
2. Soient  $u$  et  $v$  deux endomorphismes de  $E$  appartenant à  $A_k$ . On suppose dans les questions a), b), c) de cette partie, que  $k \neq 0$ .
  - a) Montrer que :  $uv + vu = 0$  implique  $uv = vu = 0$ .
  - b) A quelle condition nécessaire et suffisante  $u + v$  appartient-il à  $A_k$ ? Montrer que, dans ce cas,  $\text{Im}(u + v) = \text{Im } u + \text{Im } v$  et que  $\text{Ker}(u + v) = \text{Ker } u \cap \text{Ker } v$ .
  - c) Montrer que, si  $uv = vu$ ,  $uv$  appartient à un ensemble  $A_{k'}$  et que, dans ce cas,  $\text{Im } uv = \text{Im } u \cap \text{Im } v$  et  $\text{Ker } uv = \text{Ker } u + \text{Ker } v$ .
  - d) On suppose enfin que  $u$  et  $v$  appartiennent à  $A_0$  avec  $u \neq 0$  et que  $\dim(E) = 2$ . Soit  $e_1$  un vecteur de  $E$  tel que  $u(e_1) = e_2 \neq 0_E$ . Montrer que  $(e_1, e_2)$  forme une base de  $E$ . Déterminer la matrice associée à  $u$  dans cette base. En déduire que, dans ce cas,  $uv + vu = 0$  implique encore  $uv = vu = 0$ .
3. Soit  $f$  un endomorphisme de  $E$  satisfaisant à la relation  $f^2 - af + be = 0$  où  $a$  et  $b$  sont des réels donnés. On suppose que  $f$  et  $e$  sont linéairement indépendants.
  - a) Quelle condition nécessaire et suffisante doivent satisfaire  $a$  et  $b$  pour qu'il existe deux constantes réelles distinctes  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  telles que les endomorphismes  $u = f - \lambda_1 e$  et  $v = f - \lambda_2 e$  appartiennent respectivement à  $A_k$  et  $A_{k'}$ ? Préciser alors  $k$  et  $k'$  en fonction de  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$ .
  - b) Montrer que, dans ce cas, on a  $uv = vu = 0$ . Expliquer ce résultat en considérant l'endomorphisme  $u - v$ .
  - c) Calculer, pour  $p$  entier positif, l'endomorphisme  $f^p$  en fonction de  $u$  et  $v$ .
  - d) A quelle condition nécessaire et suffisante  $f$  est-il inversible? Quel est alors son inverse?
4. Soit  $g$  un endomorphisme de  $E$ ,  $g$  de rang 1.
  - a) Montrer qu'il existe un réel  $k$  tel que  $g \in A_k$ . On montrera que, si  $\text{Im}(g)$  n'est pas inclus dans  $\text{Ker } g$ ,  $\text{Im } g$  et  $\text{Ker } g$  sont supplémentaires.
  - b) On suppose que  $E$  est de dimension finie. Soit  $M$  la matrice associée à  $g$  dans une base de  $E$ . Montrer que :  $k = \text{Tr}(M)$  (où  $\text{Tr}(M)$  désigne la trace de la matrice  $M$ ).

5. On prend pour  $E$  l'espace vectoriel des fonctions continues sur  $[0, 1]$  et à valeurs réelles. Soit  $F$  une fonction donnée non nulle appartenant à  $E$  et  $u$  l'application qui, à toute fonction  $G \in E$  fait correspondre l'application  $H$  définie, pour tout  $x \in [0, 1]$ , par :

$$H(x) = \int_0^1 F(x)tG(t)dt.$$

- Montrer que  $u$  est un endomorphisme de  $E$ .
  - Montrer que  $u$  est de rang 1. Déterminer  $\text{Im } u$ .
  - Montrer qu'il existe un réel  $k$  tel que  $u \in A_k$  et donner une expression de  $k$  au moyen d'une intégrale.
  - Calculer  $k$  lorsque  $F(x) = \arcsin(x)$ .
  - Calculer  $k$  lorsque  $F(x) = e^{\sqrt{x}}$ .
6. Soit  $\mathcal{C}$  l'espace vectoriel des fonctions de classe  $\mathcal{C}^\infty$  sur  $]0, +\infty[$  et  $u$  l'application qui, à toute fonction  $f \in \mathcal{C}$ , fait correspondre la fonction  $g$  définie par  $g(x) = xf'(x)$ .
- Montrer que  $u$  est un endomorphisme de  $\mathcal{C}$ .
  - On se donne le réel  $k$ . Montrer qu'il existe un sous-espace vectoriel  $E$  de  $\mathcal{C}$  tel que la restriction de  $u$  à  $E$ , que l'on notera  $v$ , soit un endomorphisme de  $E$  et que  $v \in A_k$ . Donner la dimension et une base  $\mathcal{B}$  de  $E$  en distinguant le cas  $k = 0$  et le cas où  $k \neq 0$ .
  - Déterminer, dans chacun des cas, la matrice associée à  $v$  dans la base  $\mathcal{B}$ . Quel est le rang de  $v$ ?



**Corrigé :**

**1.a.** Si  $u$  est inversible et si  $u^2 = k.u$ , alors, en composant par  $u^{-1}$ , on obtient :  $u = k.e$ .  
Donc  $u$  est l'homothétie de rapport  $k$ . Réciproquement, il est clair que cette homothétie est dans  $A_k$ .  
De plus,  $k.e$  est inversible ssi  $k \neq 0$ .

Donc, si  $k \neq 0$ ,  $A_k$  ne contient qu'un seul élément inversible : l'homothétie de rapport  $k$ .  
 $A_0$  ne contient aucun élément inversible.

**1.b.** Si  $x \in \text{Im}(u)$ , il existe  $x' \in E$  tel que  $u(x') = x$  ; donc  $u(x) = u^2(x') = k.u(x') = k.x$ .

Si  $x \in \text{Im}(u)$ ,  $u(x) = k.x$ .

**1.c.** Si  $k \neq 0$ , pour tout  $x \in E$ ,  $y = u(x) \in \text{Im}(u)$  et l'on a, d'après ce qui précède :  $u(y) = k.y$ .

On pose alors :  $x = (x - \frac{1}{k}.y) + \frac{1}{k}.y$ .

On a :  $\frac{1}{k}.y \in \text{Im}(u)$  et  $u(x - \frac{1}{k}.y) = u(x) - \frac{1}{k}.u(y) = y - \frac{1}{k}.k.y = 0_E$ , donc  $(x - \frac{1}{k}.y) \in \text{Ker}(u)$ .

Donc  $E = \text{Im}(u) + \text{Ker}(u)$ .

De plus, si  $x \in \text{Ker}(u) \cap \text{Im}(u)$ , alors  $u(x) = 0_E$  et  $u(x) = k.x$  ; donc  $k.x = 0_E$ , soit  $x = 0_E$  car  $k \neq 0$ .

Donc  $\text{Ker}(u) \cap \text{Im}(u) = \{0_E\}$ . Par définition, on a donc :  $E = \text{Im}(u) \oplus \text{Ker}(u)$ .

Donc  $\text{Ker}(u)$  et  $\text{Im}(u)$  sont supplémentaires si  $k \neq 0$ .

Si  $k = 0$ , on a :  $u^2 = 0$  donc  $\text{Im}(u) \subset \text{Ker}(u)$ .

**1.d.** Si  $k \neq 0$ , d'après ce qui précède,  $\text{Ker}(u)$  et  $\text{Im}(u)$  sont supplémentaires dans  $E$ .

Donc on peut choisir une base  $B$  de  $E$  adaptée à cette décomposition.

Posons  $B = (e_1, \dots, e_p, f_1, \dots, f_q)$  avec  $(e_1, \dots, e_p)$  une base de  $\text{Ker}(u)$  et  $(f_1, \dots, f_q)$  une base de  $\text{Im}(u)$ .

$\forall i \in \llbracket 1, p \rrbracket$ ,  $u(e_i) = 0_E$  et  $\forall i \in \llbracket 1, q \rrbracket$ ,  $u(f_i) = k.f_i$ .

Donc  $M_B(u)$  est diagonale et, décomposée en blocs, on a :  $M_B(u) = \begin{pmatrix} O_p & O_{pq} \\ O_{qp} & k.I_q \end{pmatrix}$ .

Si  $k = 0$ , alors  $u^2 = 0$ . S'il existe une base  $B$  de  $E$  dans laquelle la matrice  $M$  de  $u$  est diagonale, alors  $M^2 = O$  et donc tous les éléments diagonaux de  $M$  sont nuls. Donc  $M = O$ , soit  $u = 0$ .

Donc, si  $k = 0$  et  $u = 0$ , la matrice associée à  $u$  dans n'importe quelle base est diagonale.

Si  $k = 0$  et  $u \neq 0$ , il n'existe pas de base dans laquelle la matrice de  $u$  soit diagonale.

**2.a.** On suppose que  $uv + vu = 0$ .

Alors, en composant par  $u$  à droite et à gauche, on obtient :  $u^2v + uvu = 0$  et  $uvu + vu^2 = 0$ .

Par différence et comme  $u^2 = k.u$ , on a :  $k.uv - k.vu = 0$ , soit  $uv - vu = 0$  car  $k \neq 0$ .

Donc  $uv = -vu = vu$ , soit  $uv = vu = 0$ . Donc  $uv + vu = 0$  implique  $uv = vu = 0$ .

La réciproque est évidente. Donc on a, en fait, l'équivalence :  $uv + vu = 0$  ssi  $uv = vu = 0$ .

**2.b.** On a :  $(u + v) \in A_k$  ssi  $(u + v)^2 = k.(u + v)$  ssi  $u^2 + uv + vu + v^2 = k.u + k.v$ .

Mais  $u$  et  $v$  sont dans  $A_k$  donc  $u^2 = k.u$  et  $v^2 = k.v$ . D'où :  $(u + v) \in A_k$  ssi  $uv + vu = 0$ .

D'après la question précédente, on en déduit que :  $(u + v) \in A_k$  ssi  $uv = vu = 0$ .

Si  $y \in \text{Im}(u + v)$ , alors il existe  $x \in E$  tel que  $y = (u + v)(x) = u(x) + v(x)$ . Donc  $y \in \text{Im}(u) + \text{Im}(v)$ .

On a donc  $\text{Im}(u + v) \subset \text{Im}(u) + \text{Im}(v)$ .

Si  $y \in \text{Im}(u) + \text{Im}(v)$ , il existe  $x \in E$  et  $x' \in E$  tels que :  $y = u(x) + v(x')$ .

Mais alors :  $u(y) = u^2(x)$  car  $uv = 0$ , donc  $u(y) = k.u(x)$ , soit  $u(x) = u(\frac{1}{k}.y)$  car  $k \neq 0$ .

De même,  $v(x) = v(\frac{1}{k}.y)$ . Donc  $y = (u + v)(\frac{1}{k}.y)$ , donc  $y \in \text{Im}(u + v)$ . D'où :  $\text{Im}(u) + \text{Im}(v) \subset \text{Im}(u + v)$ .

Finalement, on a bien l'égalité :  $\boxed{\text{Im}(u) + \text{Im}(v) = \text{Im}(u + v)}$ .

Si  $x \in \text{Ker}(u) \cap \text{Ker}(v)$ , alors  $u(x) = 0_E$  et  $v(x) = 0_E$ ; donc  $(u + v)(x) = 0_E$ , soit  $x \in \text{Ker}(u + v)$ .

Donc  $\text{Ker}(u) \cap \text{Ker}(v) \subset \text{Ker}(u + v)$ .

Si  $x \in \text{Ker}(u + v)$ , alors  $u(x) + v(x) = 0_E$ ; en composant par  $u$ , on obtient :  $u^2(x) = 0_E$  car  $uv = 0$ .

Donc  $k.u(x) = 0_E$ , soit  $u(x) = 0_E$  car  $k \neq 0$ . D'où  $x \in \text{Ker}(u)$ .

Par symétrie des rôles joués par  $u$  et  $v$ , on a de même :  $x \in \text{Ker}(v)$ . Donc  $x \in \text{Ker}(u) \cap \text{Ker}(v)$ .

D'où :  $\text{Ker}(u + v) \subset \text{Ker}(u) \cap \text{Ker}(v)$ .

Finalement, on a bien l'égalité :  $\boxed{\text{Ker}(u) \cap \text{Ker}(v) = \text{Ker}(u + v)}$ .

**2.c.** On a :  $(uv)^2 = uvuv = u(vu)v = u(uv)v$  car  $uv = vu$ . Donc  $(uv)^2 = u^2v^2 = k.u.k.v = k^2.uv$ .

$\boxed{\text{Donc si } uv = vu, \text{ alors } uv \in A_k \text{ où } k' = k^2}$ .

On a, de façon évidente :  $\text{Im}(uv) \subset \text{Im}(u)$ . Puis, comme  $uv = vu$ ,  $\text{Im}(uv) = \text{Im}(vu) \subset \text{Im}(v)$ .

D'où  $\text{Im}(uv) \subset \text{Im}(u) \cap \text{Im}(v)$ .

Soit  $y \in \text{Im}(u) \cap \text{Im}(v)$ ; alors  $u(y) = k.y$  et  $v(y) = k.y$  d'après la question **1.b**.

Donc  $(uv)(y) = u(v(y)) = u(k.y) = k^2.y$ . Comme  $k \neq 0$ ,  $y = (uv)(\frac{1}{k^2}.y)$ , donc  $y \in \text{Im}(uv)$ .

D'où  $\text{Im}(u) \cap \text{Im}(v) \subset \text{Im}(uv)$ . Finalement, on a bien l'égalité :  $\boxed{\text{Im}(uv) = \text{Im}(u) \cap \text{Im}(v)}$ .

Soit  $x \in \text{Ker}(u) + \text{Ker}(v)$ ; alors  $x = a + b$  avec  $a \in \text{Ker}(u)$  et  $b \in \text{Ker}(v)$ .

Donc  $v(x) = v(a)$  car  $b \in \text{Ker}(v)$ ; puis  $(uv)(x) = (uv)(a) = (v)(a) = v(u(a)) = 0_E$  car  $a \in \text{Ker}(u)$ .

Donc  $x \in \text{Ker}(uv)$ . D'où  $\text{Ker}(u) + \text{Ker}(v) \subset \text{Ker}(uv)$ .

Si  $x \in \text{Ker}(uv)$ , alors  $u(v(x)) = 0_E$  donc  $v(x) \in \text{Ker}(u)$ .

Or,  $v^2(x) = k.v(x)$ , donc  $v(v(x) - k.x) = 0_E$ , soit  $(v(x) - k.x) \in \text{Ker}(v)$ .

Or :  $k.x = k.x - v(x) + v(x)$  avec  $k.x - v(x) \in \text{Ker}(v)$  et  $v(x) \in \text{Ker}(u)$ . D'où  $k.x \in \text{Ker}(u) + \text{Ker}(v)$ .

Comme  $k \neq 0$ ,  $x \in \text{Ker}(u) + \text{Ker}(v)$ . D'où :  $\text{Ker}(uv) \subset \text{Ker}(u) + \text{Ker}(v)$ .

Finalement, on a bien l'égalité :  $\boxed{\text{Ker}(uv) = \text{Ker}(u) + \text{Ker}(v)}$ .

**2.d.**  $e_1 \neq 0_E$  et  $e_2 \neq 0_E$ . S'il existe un réel  $\lambda$  tel que  $e_2 = \lambda.e_1$ , alors  $\lambda \neq 0$  et  $u(e_2) = \lambda.u(e_1)$ ,

soit  $u^2(e_1) = \lambda.u(e_1)$ , soit  $\lambda.u(e_1) = 0_E$  car  $u^2 = 0$ ; donc  $\lambda = 0$  ou  $u(e_1) = 0_E$  : impossible.

Donc  $(e_1, e_2)$  est libre. Comme on travaille dans un espace de dimension 2,  $\boxed{\mathbf{B} = (e_1, e_2)$  est une base de  $\mathbb{E}$ .

On a :  $u(e_1) = e_2$  et  $u(e_2) = u^2(e_1) = 0_E$ . Donc  $\boxed{\mathbf{M} = \mathbf{M}_{\mathbf{B}}(u) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}}$ .

Notons  $\mathbf{N} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  la matrice de  $v$  dans la base  $\mathbf{B}$ .  $uv + vu$  a pour matrice  $\mathbf{MN} + \mathbf{NM}$ .

Or :  $\mathbf{MN} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ a & b \end{pmatrix}$  et  $\mathbf{NM} = \begin{pmatrix} b & 0 \\ d & 0 \end{pmatrix}$ , donc  $\mathbf{MN} + \mathbf{NM} = \begin{pmatrix} b & 0 \\ a+d & b \end{pmatrix}$ .

Donc  $uv + vu = 0$  équivaut à  $\mathbf{MN} + \mathbf{NM} = \mathbf{O}$  soit  $b = 0$  et  $d = -a$ . Donc  $\mathbf{N} = \begin{pmatrix} a & 0 \\ c & -a \end{pmatrix}$ . Comme  $v^2 = 0$ ,  $\mathbf{N}^2 = \mathbf{O}$ .

Or,  $N^2 = \begin{pmatrix} a^2 & 0 \\ 0 & a^2 \end{pmatrix}$ . Donc  $N^2 = O$  équivaut à  $a = 0$ . Donc  $N = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ c & 0 \end{pmatrix}$ . D'où  $MN = NM = O$ .

**On a bien :  $uv + vu = 0$  implique  $uv = vu = 0$ .** (et même l'équivalence)

**3.a.** On a :  $u \in A_k \Leftrightarrow u^2 = k.u \Leftrightarrow (f - \lambda_1.e)^2 = k.(f - \lambda_1.e) \Leftrightarrow f^2 - 2\lambda_1.f + (\lambda_1)^2.e = k.f - k\lambda_1.e$ .

Or  $f^2 = a.f - b.e$  ; donc  $u \in A_k \Leftrightarrow (a - 2\lambda_1 - k).f + ((\lambda_1)^2 + k\lambda_1 - b).e = 0$ .

De même :  $v \in A_{k'} \Leftrightarrow (a - 2\lambda_2 - k').f + ((\lambda_2)^2 + k'\lambda_2 - b).e = 0$ .

Mais  $f$  et  $e$  sont linéairement indépendants.

Donc  $(a - 2\lambda_1 - k).f + ((\lambda_1)^2 + k\lambda_1 - b).e = 0 \Leftrightarrow k = a - 2\lambda_1$  et  $(\lambda_1)^2 + k\lambda_1 - b = 0$  ;

par substitution :  $(a - 2\lambda_1 - k).f + ((\lambda_1)^2 + k\lambda_1 - b).e = 0 \Leftrightarrow k = a - 2\lambda_1$  et  $(\lambda_1)^2 - a\lambda_1 + b = 0$ .

De même :  $(a - 2\lambda_2 + k').f + ((\lambda_2)^2 + k'\lambda_2 - b).e = 0 \Leftrightarrow k' = a - 2\lambda_2$  et  $(\lambda_2)^2 - a\lambda_2 + b = 0$ .

Donc  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  sont racines de l'équation :  $x^2 - ax + b = 0$  ( $e$ ).

Le discriminant de cette équation vaut :  $\Delta = a^2 - 4b$ . Donc ( $e$ ) admet deux racines réelles ssi  $a^2 > 4b$ .

**Donc il existe deux constantes réelles distinctes  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  telles que ( $u \in A_k$  et  $v \in A_{k'}$ ) ssi  $a^2 > 4b$ .**

Dans ce cas, d'après les relations entre coefficients et racines de ( $e$ ), on a :  $a = \lambda_1 + \lambda_2$  et  $b = \lambda_1\lambda_2$ .

**Donc  $k = \lambda_2 - \lambda_1$  et  $k' = \lambda_1 - \lambda_2$ .**

**3.b.** On a :  $uv = (f - \lambda_1.e)(f - \lambda_2.e)$  avec  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  racines de ( $e$ ).

Donc  $uv = f^2 - (\lambda_1 + \lambda_2).f + \lambda_1\lambda_2.e = a.f - b.e - (\lambda_1 + \lambda_2).f + \lambda_1\lambda_2.e = (a - (\lambda_1 + \lambda_2)).f - (b - \lambda_1\lambda_2).e = 0$

d'après plus haut. Donc  **$uv = 0$  et  $vu = 0$**  car  $f$  et  $e$  commutent, donc  $u$  et  $v$  aussi.

On a :  $u - v = (\lambda_2 - \lambda_1).e = k'.e \in A_{k'}$  d'après la question **1.a.**

D'après la question **2.b.**,  $(u - v) \in A_{k'}$  équivaut à  $u(-v) = (-v)u = 0$ , soit  **$uv = vu = 0$** .

**Donc le résultat était prévisible.**

**3.c.** Après quelques calculs au brouillon, on conjecture que :  $\forall p \in \mathbb{N}, f^p = \frac{\lambda_2^p}{\lambda_2 - \lambda_1} .u - \frac{\lambda_1^p}{\lambda_2 - \lambda_1} .v : (Q_p)$ .

$(Q_0)$  est vraie car :  $f^0 = e = \frac{1}{\lambda_2 - \lambda_1} (u - v) = \frac{\lambda_2^0}{\lambda_2 - \lambda_1} .u - \frac{\lambda_1^0}{\lambda_2 - \lambda_1} .v$ .

Supposons  $(Q_p)$  vraie pour un  $p \in \mathbb{N}$ , alors  $f^{p+1} = \frac{\lambda_2^p}{\lambda_2 - \lambda_1} .f u - \frac{\lambda_1^p}{\lambda_2 - \lambda_1} .f v$ .

Or,  $u = f - \lambda_1.e$ , donc  $f u = f^2 - \lambda_1.f = (a - \lambda_1).f - b.e = \lambda_2.f - \lambda_1\lambda_2.e = \lambda_2.(f - \lambda_1.e) = \lambda_2.u$ .

De même :  $f v = \lambda_1.v$ . Donc  $f^{p+1} = \frac{\lambda_2^{p+1}}{\lambda_2 - \lambda_1} .u - \frac{\lambda_1^{p+1}}{\lambda_2 - \lambda_1} .v$  ;  $(Q_{p+1})$  est vérifiée.

Par récurrence :  **$\forall p \in \mathbb{N}, f^p = \frac{\lambda_2^p}{\lambda_2 - \lambda_1} .u - \frac{\lambda_1^p}{\lambda_2 - \lambda_1} .v$ .**

**3.d.** On a :  $f^2 - a.f + b.e = 0$ . Si  $f$  est inversible, en composant la relation précédente par  $f^{-1}$ , on obtient :  $f - a.e + b.f^{-1} = 0$ , soit  $b.f^{-1} = a.e - f$ .

Si  $b = 0$ , on obtient  $f$  et  $e$  linéairement dépendants : impossible. Il faut donc  $b \neq 0$  et alors  $f^{-1} = \frac{a}{b} .e - \frac{1}{b} .f$ .

Réciproquement, si  $b \neq 0$  et  $f^{-1} = \frac{a}{b}.e - \frac{1}{b}.f$ , alors  $ff^{-1} = \frac{1}{b}(a.f - f^2) = e = f^{-1}f$ .

Donc  $f$  est inversible ssi  $b \neq 0$  et, dans ce cas,  $f^{-1} = \frac{a}{b}.e - \frac{1}{b}.f$ .

**4.a.** Si  $\text{Im}(g) \subset \text{Ker}(g)$ , alors  $g^2 = 0$ , donc  $\boxed{g \in A_0}$ .

Supposons  $\text{Im}(g) \not\subset \text{Ker}(g)$ ;  $\text{Im}(g) \cap \text{Ker}(g)$  est un sous-espace vectoriel de  $\text{Im}(g)$ .

Or  $\dim(\text{Im}(g)) = 1$ . Donc  $\dim(\text{Im}(g) \cap \text{Ker}(g)) \in \{0, 1\}$ .

Si  $\dim(\text{Im}(g) \cap \text{Ker}(g)) = 1$ , alors  $\text{Im}(g) \cap \text{Ker}(g) = \text{Im}(g)$ , donc  $\text{Im}(g) \subset \text{Ker}(g)$ : impossible.

Donc  $\dim(\text{Im}(g) \cap \text{Ker}(g)) = 0$  et  $\text{Im}(g) \cap \text{Ker}(g) = \{0_E\}$ .

De plus,  $\dim(\text{Im}(g)) = 1$ , donc il existe  $a \in E \setminus \{0_E\}$  tel que  $\text{Im}(g) = \text{Vect}(a)$ .

$a \neq 0_E$ , donc  $a \notin \text{Ker}(g)$ . Donc  $g(a) \neq 0_E$  et  $g(a) \in \text{Vect}(a)$ . Donc il existe  $k \in \mathbb{R}^*$  tel que  $g(a) = k.a$ .

Or:  $\forall x \in E, \exists \lambda \in \mathbb{R}, g(x) = \lambda.a$  car  $g(x) \in \text{Im}(g)$ .

D'où:  $\forall x \in E, g^2(x) = \lambda.g(a) = \lambda.k.a = k.(\lambda.a) = k.g(x)$ . Donc  $\boxed{g \in A_k}$ .

Comme  $k \neq 0$ , d'après la question **1.c.**,  $\boxed{\text{Ker}(g) \text{ et } \text{Im}(g) \text{ sont supplémentaires}}$ .

**4.b.** Soit  $n = \dim(E)$ . D'après le théorème du rang,  $\dim(\text{Ker}(g)) = n - 1$ .

Si  $\text{Im}(g) \subset \text{Ker}(g)$ ,  $k = 0$  et l'on considère une base  $(e_1, \dots, e_{n-1})$  de  $\text{Ker}(g)$  que l'on complète par un vecteur  $e_n$

pour avoir une base de  $E$ . on a:  $\forall i \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket, g(e_i) = 0_E$ . De plus,  $g(e_n) \in \text{Im}(g)$  donc  $g(e_n) \in \text{Ker}(g)$ .

Donc:  $\exists (\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}) \in \mathbb{R}^{n-1}, g(e_n) = \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i.g(e_i)$ .

La matrice de  $g$  dans cette base est donc:  $M = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & \alpha_1 \\ 0 & 0 & \dots & \alpha_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  et  $\text{Tr}(M) = 0 = k$ .

Si  $\text{Im}(g) \not\subset \text{Ker}(g)$ ,  $k \neq 0$  et  $\text{Ker}(g)$  et  $\text{Im}(g)$  sont supplémentaires. On reprend les notations de la question **4.a.**

D'après la question **1.d.**, si on considère une base  $(e_1, \dots, e_{n-1})$  de  $\text{Ker}(g)$ ,  $(e_1, \dots, e_{n-1}, a)$  est alors une base de

$E$  et la matrice de  $g$  dans cette base est:  $M = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & k \end{pmatrix}$ ; donc  $\text{Tr}(M) = k$ .

Or la trace est invariante par changement de bases.

Donc, que  $k$  soit nul ou pas, pour toute matrice  $M$  représentative de  $g$  dans une base donnée,  $\text{Tr}(M) = k$ .

**5.a.** Soient  $G_1$  et  $G_2$  deux éléments de  $E$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

Par linéarité de l'intégrale, on a:

$$\forall x \in [0, 1], u(G_1 + \lambda.G_2)(x) = F(x) \int_0^1 t(G_1(t) + \lambda G_2(t)) dt = F(x) \int_0^1 t G_1(t) dt + \lambda F(x) \int_0^1 t G_2(t) dt ;$$

donc  $\forall x \in [0, 1], u(G_1 + \lambda.G_2)(x) = u(G_1)(x) + \lambda u(G_2)(x)$ , soit  $u(G_1 + \lambda.G_2) = u(G_1) + \lambda u(G_2)$ .  $u$  est linéaire.

De plus, comme  $F \in E$  et que  $\int_0^1 t G(t) dt \in \mathbb{R}$ ,  $H = u(G) \in E$ . Donc  $\boxed{u \text{ est bien un endomorphisme de } E}$ .

**5.b.**  $\forall G \in E, u(G) = \lambda.F$  où  $\lambda = \int_0^1 t G(t) dt$ . Donc  $\text{Im}(u) \subset \text{Vect}(F)$ .

De plus, si  $G(t) = 1$ ,  $u(G) = \frac{1}{2} F \neq 0$ . Donc  $\text{Im}(u) \neq \{0_E\}$  et  $\boxed{\text{Im}(u) = \text{Vect}(F)}$ . Donc  $\boxed{u \text{ est de rang } 1}$ .

**5.c.** D'après la question 4., il existe  $k \in \mathbb{R}$  tel que  $u^2 = k.u$  et  $k$  vérifie :  $u(F) = k.F$  ( $k = 0$  si  $F \in \text{Ker}(u)$ , soit si  $\text{Im}(u) \subset \text{Ker}(u)$ ). D'après la question 5.b.,  $u(F) = k.F$  avec  $\boxed{k = \int_0^1 t F(t) dt}$ .

**5.d.** Si  $F(x) = \arcsin(x)$ , pour calculer  $k$ , on effectue un changement de variable en posant :  $t = \sin(v) = \varphi(v)$  où  $v \in [0, \frac{\pi}{2}]$  ;  $\varphi$  est de classe  $C^1$  sur  $[0, \frac{\pi}{2}]$ ,  $\varphi(0) = 0$ ,  $\varphi(\frac{\pi}{2}) = 1$  et  $\varphi'(v) = \cos(v)$ .

$$\text{D'où : } k = \int_0^{\frac{\pi}{2}} v \sin(v) \cos(v) dv = \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} v \sin(2v) dv .$$

Puis on effectue une intégration par parties en posant :  $f(v) = v, f'(v) = 1, g'(v) = \sin(2v)$  et  $g(v) = -\frac{1}{2} \cos(2v)$ .

$$f \text{ et } g \text{ sont de classe } C^1 \text{ sur } [0, \frac{\pi}{2}]. \text{ D'où : } k = -\frac{1}{4} [v \cos(2v)]_0^{\frac{\pi}{2}} + \frac{1}{4} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(2v) dv = \frac{\pi}{8} + \frac{1}{8} [\sin(2v)]_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi}{8} .$$

$$\boxed{\text{Donc, pour } F = \arcsin, k = \frac{\pi}{8} .}$$

**5.e.** Si  $F(x) = e^{\sqrt{x}}$ , on a :  $k = \int_0^1 t e^{\sqrt{t}} dt$  ; on effectue le changement de variable :  $t = v^2 = \varphi(v)$ , où  $v \in [0, 1]$  ;  $\varphi$  est de classe  $C^1$  sur  $[0, 1]$ ,  $\varphi(0) = 0$ ,  $\varphi(1) = 1$  et  $\varphi'(v) = 2v$ .

D'où :  $k = \int_0^1 2v^3 e^v dv$ . On cherche une primitive de  $h : v \longrightarrow 2v^3 e^v$  sous la forme

$H : v \longrightarrow (a v^3 + b v^2 + c v + d) e^v$  avec  $(a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4$ .

On a :  $\forall t \in \mathbb{R}, H'(v) = h(v) \Leftrightarrow \forall t \in \mathbb{R}, (a v^3 + (3a + b) v^2 + (2b + c) v + c + d) e^v = 2v^3 e^v$ , soit

$$\begin{cases} a = 2 \\ 3a + b = 0 \\ 2b + c = 0 \\ c + d = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = 2 \\ b = -6 \\ c = -12 \\ d = 12 \end{cases} . \text{ Donc } k = [(2v^3 - 6v^2 - 12v + 12)e^v]_0^1, \text{ soit } \boxed{k = 12 - 4e} .$$

**6.a.** Si  $f$  est de classe  $C^\infty$  sur l'intervalle  $]0, +\infty[$ , il en est de même pour  $f'$ , puis, par produit, il en est de même pour  $g$ . Donc  $u(g) \in C$ . Soient  $f_1$  et  $f_2$  dans  $C$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

On a :  $\forall x \in ]0, +\infty[, u(f_1 + \lambda f_2)(x) = x (f_1 + \lambda f_2)'(x) = x f_1'(x) + \lambda x f_2'(x) = u(f_1)(x) + \lambda u(f_2)(x)$ .

Donc  $u(f_1 + \lambda f_2) = u(f_1) + \lambda u(f_2)$ .  $u$  est linéaire. Donc  $\boxed{u \text{ est un endomorphisme de } C}$ .

**6.b.** Soit  $f \in C$  ;  $\forall x \in ]0, +\infty[, u^2(f)(x) = x (x f'(x))' = x f'(x) + x^2 f''(x)$ .

On veut :  $\forall x \in ]0, +\infty[, u^2(f)(x) = k.u(f)(x)$ , soit  $\forall x \in ]0, +\infty[, x f'(x) + x^2 f''(x) = k x f'(x)$ .

Donc chercher E revient à chercher l'ensemble des solutions, sur  $]0, +\infty[$ , de l'équation différentielle linéaire, homogène, d'ordre 2 :  $x f''(x) + (1 - k) f'(x) = 0$  (E).

On pose  $y = f'$  et on résout l'équation  $x y' + (1 - k) y = 0$  (E').

Les solutions de (E') sur  $]0, +\infty[$  sont les applications :  $y(x) = \mu x^{(k-1)}$ , où  $\mu \in \mathbb{R}$ .

Donc les solutions de (E) sur  $]0, +\infty[$  sont les applications  $f$  vérifiant :  $\forall x \in ]0, +\infty[, f'(x) = \mu x^{(k-1)}$ , où  $\mu \in \mathbb{R}$ .

Si  $k = 0$ , on obtient les applications :  $f(x) = \mu \ln(x) + v$  avec  $(\mu, v) \in \mathbb{R}^2$ .

Si  $k \neq 0$ , on obtient les fonctions :  $f(x) = \mu \frac{x^k}{k} + v$  avec  $(\mu, v) \in \mathbb{R}^2$ .

On a :  $v^2 = 0$  sur  $E = \{x \longrightarrow \mu \ln(x) + v / (\mu, v) \in \mathbb{R}^2\} = \text{Vect}(1, \ln)$ .

Donc, si  $k = 0$ ,  $\dim(E) = 2$  et  $\mathcal{B} = (1, \ln)$  est une base de  $E$ .

On a aussi :  $v^2 = k.v$  avec  $k \neq 0$  sur  $E = \{\mu x^k + v / (\mu, v) \in \mathbb{R}^2\} = \text{Vect}(x^k, 1)$ .

Donc, si  $k \neq 0$ ,  $\dim(E) = 2$  et  $\mathcal{B} = (1, x^k)$  est une base de  $E$ .

**6.c.** Pour  $k = 0$ , on a :  $\forall x \in ]0, +\infty[$ ,  $v(1)(x) = 0$  et  $v(\ln)(x) = 1$ . D'où  $M_{\mathcal{B}}(v) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

Pour  $k \neq 0$ , on a :  $\forall x \in ]0, +\infty[$ ,  $v(1)(x) = 0$  et  $v(x^k)(x) = k x^k$ . D'où  $M_{\mathcal{B}}(v) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & k \end{pmatrix}$ .

Dans les deux cas,  $\text{rg}(v) = 1$ .