

CPGE My Youssef, Rabat



Résumé de cours: *Coniques* *Quadriques*

3 janvier 2010

Blague du jour :

- Deux canards sont sur une rive, ils se regardent. L'un dit : " Coin Coin!!" L'autre dit : " Ben merde ! J'allais dire la même chose !!"
- Comment fait-on aboyer un chat ? On lui donne une tasse de lait et il la boit !

Mathématicien du jour

Nicolas Copernic (1473-1543) était un médecin et astronome polonais. Il est l'auteur célèbre de la théorie selon laquelle le Soleil se trouve au centre de l'Univers (héliocentrisme) et la Terre - que l'on croyait auparavant centrale - tourne autour de lui. Les conséquences de cette théorie - dans le changement profond des points de vue scientifique, philosophique et social qu'elle imposa - sont parfois baptisées révolution copernicienne. Copernic emprunte la plupart des éléments mathématiques à Ibn al Shatir, mais en changeant l'origine (le soleil au lieu de la terre).

Copernic



1 Coniques.

1.1 Équation cartésienne.

Introduction : Une conique est l'intersection d'un cône avec un plan.

Equation cartésienne : La forme générale de l'équation cartésienne d'une conique est :

$$f(x, y) = \underbrace{ax^2 + 2bxy + cy^2}_{\text{partie quadratique}} + \underbrace{dx + ey}_{\text{partie linéaire}} + \underbrace{f}_{\text{Cte}} = 0$$

Centre de symétrie : solution du système $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 0$.

Asymptotes : solutions de l'équation $ax^2 + 2bxy + cy^2 = 0$, (partie quadratique nulle).

Équation de la tangente : en un point (x_0, y_0) , on remplace dans l'équation cartésienne x^2 par xx_0 , y^2 par yy_0 , xy par $\frac{xy_0 + x_0y}{2}$, x par $\frac{x + x_0}{2}$ et enfin y par $\frac{y + y_0}{2}$.

Équation réduite dans un repère orthonormé et paramétrage :

- Ellipse : $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$, on pose $\begin{cases} x(t) = a \cos t \\ y(t) = b \sin t \end{cases}$.
- Hyperbole : $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$, on pose $\begin{cases} x(t) = a \cosh t \\ y(t) = b \sinh t \end{cases}$.
- Parabole : $y^2 = 2px$, on pose $\begin{cases} x(t) = \frac{t^2}{2p} \\ y(t) = t \end{cases}$.

Comment trouver l'équation réduite dans un repère orthonormé : Soit $A = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix}$ la matrice associée à la forme quadratique.

- 1ère étape : diagonaliser la matrice A dans une b.o.n : valeurs et vecteurs propres.
- 2ème étape : Prendre $X = {}^t P X_1$ où $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ (anciennes variables), P matrice où on exprime les vecteurs propres dans la base initiale, et $X_1 = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix}$ (nouvelles variables).
- Exprimer x et y en fonction de x_1 et y_1 , injecter dans l'équation cartésienne initiale de la conique puis en déduire la forme réduite.

Genre de la conique : On discute sur $\Delta = \det A$.

- $\Delta > 0$, (A définie positive), la conique est une ellipse si $f > 0$, un point si $f = 0$ et vide si $f < 0$.
- $\Delta < 0$, (A définie négative), la conique est une hyperbole si $f \neq 0$ ou la réunion de deux droites si $f = 0$.
- $\Delta = 0$, (A dégénérée), la conique est une parabole ou vide ou droite ou réunion de deux droites parallèles.

Axes de symétrie : Sont dirigés par les vecteurs propres de la matrice A associés à des valeurs propres non nulles.

1.2 Propriétés géométriques

Définition 1 . Soit \mathcal{D} une droite du plan, F un point n'appartenant pas \mathcal{D} et e un réel strictement positif. On appelle conique de directrice \mathcal{D} , de foyer F et d'excentricité e l'ensemble \mathcal{C} des points M du plan tels que :

$$MF = ed(M, \mathcal{D})$$

- Si $e < 1$, on parle d'ellipse.
- Si $e = 1$, on parle de parabole.
- Si $e > 1$, on parle d'hyperbole.

Ellipse ($e < 1$).

- Équation réduite : $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$, avec $a \geq b$.

- Paramètres : $c^2 = a^2 - b^2$

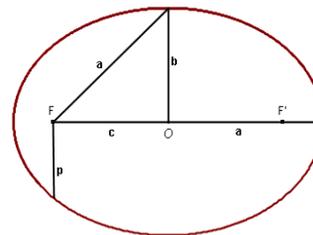
$$c = ea$$

$$p = \frac{b^2}{a}$$

$$h = d(F_1, D_1) = \frac{b^2}{c}$$

$$p = eh$$

- Foyers : de coordonnées $(\pm c, 0)$.
- Directrice : d'équation $x = c+h$ et $x = -c-h$.



$$c = ea = \sqrt{a^2 - b^2} = \frac{eh^2}{1 - e^2}$$

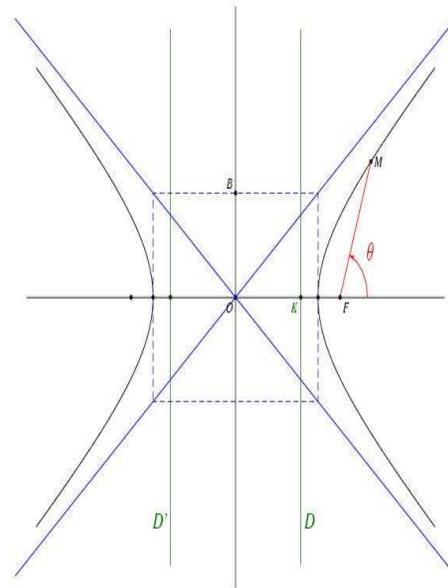
$$b = a\sqrt{1 - e^2}$$

$$a = \frac{eh}{1 - e^2}$$

$$p = b^2/a$$

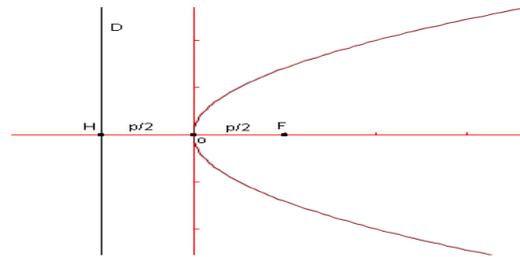
Hyperbole ($e > 1$).

- Équation réduite : $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$, avec $a \geq b$.
- Paramètres : $c^2 = a^2 + b^2$
 $c = ea$
 $p = \frac{b^2}{a}$
 $h = d(F_1, D_1) = \frac{b^2}{c}$
 $p = eh$
- Foyers : de coordonnées $(\pm c, 0)$.
- Directrice : d'équation $x = c+h$ et $x = -c-h$.



Parabole ($e = 1$).

- Équation réduite : $y^2 = 2px$.
- Foyer : de coordonnées $(\frac{p}{2}, 0)$.
- Directrice : d'équation $x = -\frac{p}{2}$.



2 Quadriques.

2.1 Généralités.

Equation cartésienne : Une quadrique est une surface de l'espace définie par équation cartésienne implicite de la forme :

$$f(x, y, z) = \underbrace{ax^2 + by^2 + cz^2 + 2dxy + 2exz + 2fyz}_{\text{partie quadratique}} + \underbrace{\alpha x + \beta y + \gamma z}_{\text{partie linéaire}} + \underbrace{\lambda}_{\text{Cte}} = 0$$

Centre de symétrie : solution du système $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0, z_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0, z_0) = \frac{\partial f}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) = 0$.

Équation du plan tangent : en un point (x_0, y_0, z_0) , on utilise le principe de dédoublement : on remplace dans l'équation cartésienne x^2 par xx_0 , y^2 par yy_0 , xy par $\frac{xy_0 + x_0y}{2}$, x par $\frac{x + x_0}{2}$ et enfin y par $\frac{y + y_0}{2}$. De même pour les termes contenant z .

Remarque :

- L'intersection d'une quadrique avec un plan est une conique.
- Une quadrique de révolution est une surface obtenue par la rotation d'une conique autour de l'un de ses axes de symétrie.

Exemples :

- Le parabololoïde de révolution, obtenu en faisant tourner une parabole autour de son axe.

- L'ellipsoïde de révolution, obtenu en faisant tourner une ellipse autour d'un de ses axes. Il sera en forme de « ballon de rugby » si l'axe de révolution est l'axe focal de l'ellipse et en forme de « soucoupe » si l'axe de révolution est l'axe non focal de l'ellipse.
- L'hyperboloïde de révolution à une nappe, obtenu en faisant tourner une hyperbole autour de son axe non focal.
- L'hyperboloïde de révolution à deux nappes, obtenu en faisant tourner une hyperbole autour de son axe focal.

2.2 Formes réduites.

Cas possibles :

1) Le paraboloidé elliptique :

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 2pz.$$

Si $a = b$, il est de révolution d'axe (Oz) .

$$\text{Paramétrage : } \begin{cases} x = at \cos \theta \\ y = bt \sin \theta \\ z = \frac{t^2}{2p} \end{cases}$$

2) Le paraboloidé hyperbolique :

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 2pz.$$

Il n'est jamais de révolution.

$$\text{Paramétrage : } \begin{cases} x = at \cosh \theta \\ y = bt \sinh \theta \\ z = \frac{t^2}{2p} \end{cases}$$

3) L'ellipsoïde :

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1.$$

Si $a = b$, il est de révolution d'axe (Oz) .

$$\text{Paramétrage : } \begin{cases} x = a \cos \varphi \cos \theta \\ y = b \cos \varphi \sin \theta \\ z = c \sin \varphi \end{cases}$$

4) L'hyperboloïde à une nappe :

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1.$$

Si $a = b$, il est de révolution d'axe (Oz) .

$$\text{Paramétrage : } \begin{cases} x = a \cosh \varphi \cos \theta \\ y = b \cosh \varphi \sin \theta \\ z = c \sinh \varphi \end{cases}$$

5) L'hyperboloïde à deux nappes :

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = -1.$$

Si $a = b$, il est de révolution d'axe (Oz) .

$$\text{Paramétrage : } \begin{cases} x = a \sinh \varphi \cos \theta \\ y = b \sinh \varphi \sin \theta \\ z = c \cosh \varphi \end{cases}$$

6) Cône elliptique :

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0.$$

$$\text{Paramétrage : } \begin{cases} x = at \cos \theta \\ y = bt \sin \theta \\ z = ct \end{cases}$$

7) Cylindre elliptique :

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

$$\text{Paramétrage : } \begin{cases} x = a \cos \theta \\ y = b \sin \theta \\ z = t \end{cases}$$

8) Cylindre hyperbolique :

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

$$\text{Paramétrage : } \begin{cases} x = a \cosh \theta \\ y = b \sinh \theta \\ z = t \end{cases}$$

9) Cylindre parabolique :

$$y^2 = 2px.$$

$$\text{Paramétrage : } \begin{cases} x = \frac{t^2}{2p} \\ y = t \\ z = u \end{cases}$$

Comment trouver l'équation réduite dans un repère orthonormé : Soit $A = \begin{pmatrix} a & d & e \\ d & b & f \\ e & f & c \end{pmatrix}$ la matrice associée à la forme quadratique.

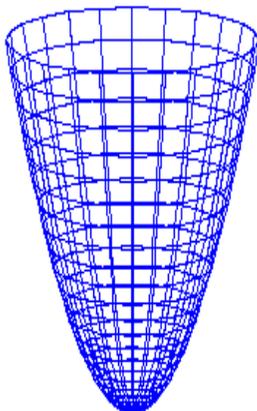
- 1ère étape : diagonaliser la matrice A dans une b.o.n : valeurs et vecteurs propres.
- 2ème étape : Prendre $X = {}^t P X_1$ où $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ (anciennes variables), P matrice où on exprime les vecteurs propres dans la base initiale, et $X_1 = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix}$ (nouvelles variables).
- Exprimer x, y et z en fonction de x_1, y_1, z_1 , injecter dans l'équation cartésienne initiale de la quadrique puis en déduire la forme réduite.

Comment reconnaître le type de la quadrique :

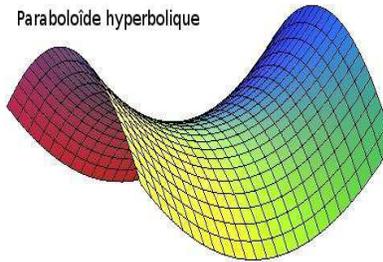
- Si une des variables est absente, c'est un cylindre.
Si la matrice A a :
 - 2 valeurs propres égales non nulles, alors la quadrique est de révolution.
 - 3 valeurs propres strictement de même signe, on a : un ellipsoïde, un point ou le vide.
 - 2 valeurs propres strictement de même signe et une nulle, on a : un parabolôïde elliptique, un cylindre elliptique, une droite ou le vide.
 - 2 valeurs propres strictement de signes différents et une nulle, on a : un parabolôïde hyperbolique, un cylindre hyperbolique, 2 plans sécants.
 - 2 valeurs propres strictement d'un signe, la troisième strictement de l'autre, on a : un hyperboloïde à une ou deux nappes, un cône.
 - une valeur propre non nulle et 0 valeur propre double, on a : un cylindre parabolique, 2 plans parallèles, un plan ou le vide.

Figures : les 9 quadriques en images.

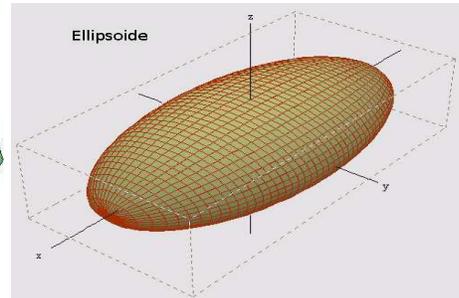
parabolôïde elliptique



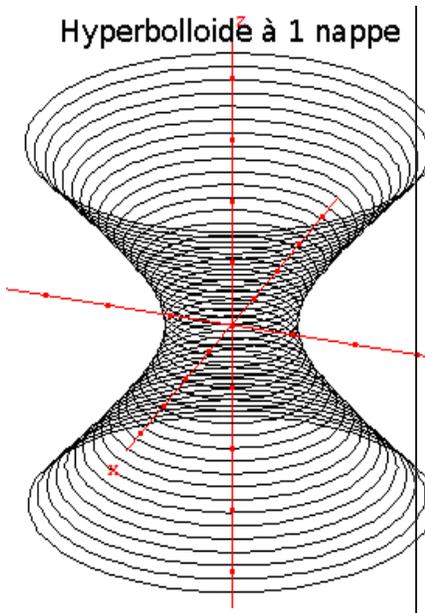
Parabolôïde hyperbolique



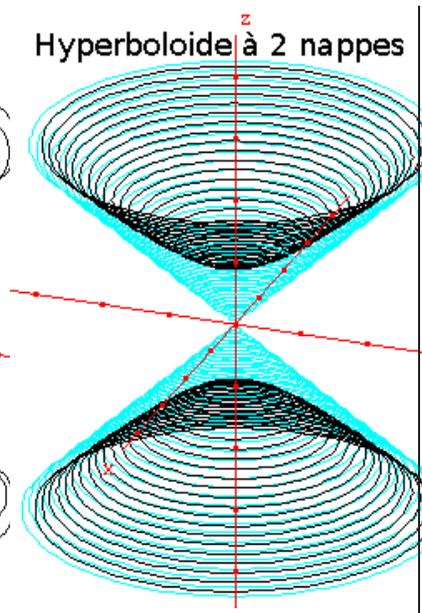
Ellipsoïde



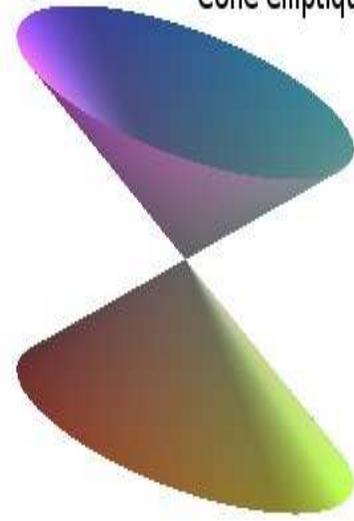
Hyperboloïde à 1 nappe



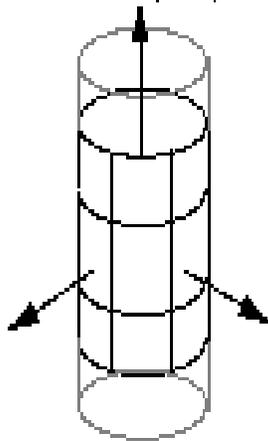
Hyperboloïde à 2 nappes



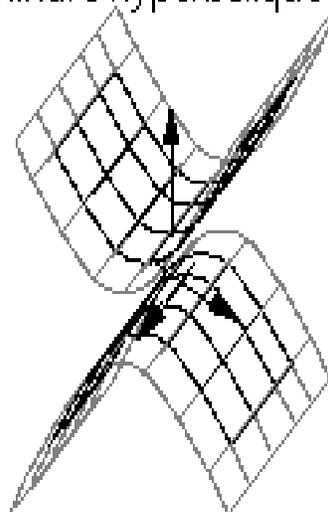
Cône elliptique



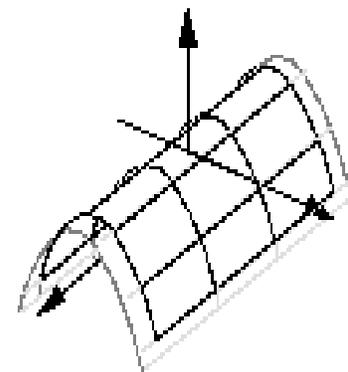
Cylindre elliptique



Cylindre hyperbolique



Cylindre parabolique



Fin
À la prochaine