

Devoir Surveillé N°5

Corrigé

*Espaces Vectoriels
Durée. 4 heures***Problème 1:**

1. Vu en TD
2. Vu en TD
3. Vu en TD
4.
 - a. Vu en TD
 - b. Vu en TD
5.
 - a. Vu en TD
 - b. Vu en TD
6.
 - a. Vu en TD
 - b. Vu en TD
7. montrer que u est injective, $u^2 = au + bid_E \Rightarrow u = aid_E + bu^{-1} \Rightarrow u^{-1} = \frac{u-aid_E}{b}$
 - a. $\{id_E, u\}$ est libre dans $\mathcal{L}(E)$ car id_E, u ne sont pas proportionnels puisque u n'est pas une homothétie
 - b. $u^n = a_n u + b_n id_E \Rightarrow u^{n+1} = a_n u^2 + b_n u = (aa_n + b_n)u + ba_n id_E$
 - c. $a_{n+1} = aa_n + b_n, b_{n+1} = ba_n$ en fonction de a_n, b_n
 - d. $a_{n+1} = aa_n + b_n = aa_n + ba_{n-1}$
 - e. Utiliser les questions (4), (5) ou (6)
8.
 - a. $f^2 = 2f - id_{\mathbb{R}^2}, (*)X^2 - 2X + 1 = 0$
 - b. $f^2 = 2f + id_{\mathbb{R}^2}, (*)X^2 - 2X - 1 = 0$
 - c. $f^2 = -2f - 4id_{\mathbb{R}^2}, (*)X^2 + 2X + 4 = 0$

Problème 2:

1.
 - a. $f^3 = f$,
 - b. f un inverse faible de f , et un pseudo-inverse de f
2.
 - a. $uovouov = uov, vouovou = vou$
 - b. $rg(fog) \leq rg(f)$ car $\text{Im}(fog) \subset \text{Im}(f)$, d'autre part $\text{Ker}(g) \subset \text{Ker}(fog)$ la formule du rang permet d'affirmer que : $rg(fog) \leq rg(g)$
 - c. $rg(uov) \leq rg(u) = rg(uovou) \leq rg(vou)$, de meme $rg(vou) \leq rg(uov)$, d'où les 3 égalités
3. $v = u^{-1}$
4.
 - a.
 - b.
5.
 - a. d'après la formule du rang

- b.** *Existence:* $\forall x \in E, \exists (x_1, x_2) \in \text{Im}(u) \times \text{Ker}(u) / x = x_1 + x_2, x_1 \in \text{Im}(u) \Rightarrow \exists z \in E / x_1 = u(z) \Rightarrow \exists (y_1, y_2) \in \text{Im}(u) \times \text{Ker}(u) / z = y_1 + y_2 \Rightarrow x_1 = u(y_1)$ prendre $y = y_1$ on a : $y = y_1 \in \text{Im}(u), u(y) - x = x_1 - x = -x_2 \in \text{Ker}(u)$
Unicité: Soit $(y_1, y_2) \in \text{Im}(u)^2 / (u(y_1) - x, u(y_2) - x) \in \text{Ker}(u)^2$ donc $u(y_1) - x - (u(y_2) - x) = u(y_1 - y_2) \in \text{Ker}(u)$ or $u(y_1 - y_2) \in \text{Im}(u)$ donc $u(y_1 - y_2) = 0$ car $\text{Im}(u) \cap \text{Ker}(u) = \{0_E\}$ donc $y_1 - y_2 \in \text{Ker}(u)$ or $u(y_1 - y_2) \in \text{Im}(u)$ donc $y_1 - y_2 = 0$
- c.** Utilisez l'unicité: meme methode avec laquelle on a montré dans le cours que les projections sont lineaires
- d.** car $y \in \text{Im}(u)$
- e.** Soit $x \in E, \forall z \in E$ on a : $u(v(z)) - z \in \text{Ker}(u)$ en particulier pour $z = u(x)$ on a : $u(v(u(x))) - u(x) \in \text{Ker}(u)$ or $u(v(u(x))) - u(x) \in \text{Im}(u)$ donc $u(v(u(x))) - u(x) = 0_E, \forall z \in E$. d'autre part : $uov(x) \in \text{Im}(v) \subset \text{Im}(u)$
- 6.**
- a.** on a deja $\text{Im}(v) \subset \text{Im}(u)$ or $u = uovou = vou^2$ d'ou l'autre inclusion
- b.** $u = uovou = u^2ov \Rightarrow \text{Ker}(v) \subset \text{Ker}(u), v = vouov = v^2ou \Rightarrow \text{Ker}(u) \subset \text{Ker}(v),$
- c.** $\forall x \in E, x = v(u(x)) + (x - v(u(x))), (v(u(x)), (x - v(u(x)))) \in \text{Im}(u) \times \text{Ker}(u)$
- d.** $uovouov = uov$, donc uov est la projection sur $\text{Im}(uov) = \text{Im}(u)$ parallèlement a $\text{Ker}(uov) = \text{Ker}(u)$
- 7.** une CNS pour que u admet un pseudo-inverse est : $E = \text{Ker}(u) \oplus \text{Im}(u)$, la méthode pour le trouver consiste a prendre $v(x) = y = uop(x), p$ la projection sur $\text{Im}(u)$ parallèlement a $\text{Ker}(u)$