

## Feuille d'Exercices : Réduction

### Partie 1 : sev supplémentaires

**Exercice 1** Vérifier dans chacun des cas suivants que  $F$  et  $G$  sont 2 sous-espaces vectoriels supplémentaires dans  $E$  :

- 1)  $E = \mathbb{R}^4$ ,  $F = \{(x, y, z, t) \in E / x + y + z = 0\}$ ,  $G = \text{Vect}(\vec{u} = (1, 1, 1, 1))$ .
- 2)  $E = \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ,  $F = \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) / {}^tA = A\}$ ,  $G = \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) / {}^tA = -A\}$ .
- 3)  $E = \mathbb{R}[X]$ ,  $F = \{P \in \mathbb{R}[X] / P(1) = P(2) = 0\}$ ,  $G = \mathbb{R}_1[X]$ .
- 4)  $E = F(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ ,  $F = \text{Vect}(x \mapsto x^2)$ ,  $G = \{f \in E / f(-1) = 0\}$ .

**Exercice 2** Pour tout réel  $a$ , on note  $P_a$  l'ensemble des fonctions de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  qui sont périodiques de période  $a$ .

- 1) Vérifier que  $P_a$  est un espace vectoriel.
- 2) Les ensembles  $P_{\frac{2\pi}{3}}$  et  $P_{\frac{\pi}{2}}$  sont-ils en somme directe ?

**Exercice 3** Soit  $E = \left\{ P \in \mathbb{R}[x] / \int_0^1 xP(x) dx = 0 \right\}$ .

- 1) Démontrer que  $E$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}[x]$ .
- 2) Soit  $B_1(x) = x$ . Démontrer que  $E$  et  $\text{Vect}(B_1)$  sont en somme directe.

**Exercice 4** Soit  $E = \mathbb{R}^3$ ,  $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x + y - z = 0\}$  et  $G = \text{Vect}[(2, -1, 0)]$ .

- 1) Démontrer que  $E = F \oplus G$ .
- 2) Déterminer la matrice  $P$ , dans la base canonique de  $E$ , de la projection  $p$  sur  $F$  parallèlement à  $G$ .
- 3) En déduire la matrice  $S$ , dans la base canonique de  $E$ , de la symétrie  $s$  par rapport à  $F$  parallèlement à  $G$ .

**Exercice 5** Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel, et soit  $f \in \mathcal{L}(E)$  vérifiant  $f^2 = \text{Id}$ , où  $\text{Id}$  désigne l'identité dans  $E$ . Démontrer que  $E = \text{Ker}(f + \text{Id}) \oplus \text{Ker}(f - \text{Id})$ .

**Exercice 6** Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel, et soit  $f \in \mathcal{L}(E)$  vérifiant  $f^2 - 3f - 4\text{Id} = 0$ , où  $\text{Id}$  désigne l'identité dans  $E$ . Démontrer que  $E = \text{Ker}(f + \text{Id}) \oplus \text{Ker}(f - 4\text{Id})$ .

**Exercice 7** Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel, et soit  $b \in E$  donné. Soit  $p$  un projecteur de  $E$  donné. Résoudre l'équation d'inconnue  $x : x + p(x) = b$ .

**Exercice 8** Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel, et soit  $b \in E$  donné. Soit  $s$  une symétrie de  $E$  donnée. Résoudre l'équation d'inconnue  $x : x + 2s(x) = b$ .

**Exercice 9** Soient  $E$  un espace vectoriel,  $A, B, C$  trois sous-espaces de  $E$ . Montrer que si  $A + C = B + C$ ,  $A \cap C = B \cap C$  et  $A \subset B$ , alors  $A = B$ .

**Exercice 10** Soient  $E$  un espace vectoriel,  $A, B, C$  trois sous-espaces de  $E$ .

- 1) Montrer que  $A + (B \cap C) \subset (A + B) \cap (A + C)$ . A l'aide d'un contre-exemple choisi dans le plan  $\mathbb{R}^2$ , montrer que l'inclusion inverse est fautive.
- 2) Vérifier qu'il existe une inclusion entre les deux ensembles  $A \cap (B + C)$  et  $(A \cap B) + (A \cap C)$ . Infirmer l'autre inclusion en s'aidant d'un contre-exemple.

**Exercice 11** On pose  $E = \mathbb{R}_2[X]$ ,  $F = \left\{ P \in E, \int_0^1 P(t) dt = 0 \right\}$ ,  $G = \text{Vect}(1 + X + X^2)$ .

- 1) Démontrer que  $E = F \oplus G$ .
- 2) Soit  $p$  la projection sur  $F$  parallèlement à  $G$ . Pour tout  $P \in \mathbb{R}_2[X]$ , déterminer  $p(P)$  en fonction de  $\int_0^1 P(t) dt$ .

**Exercice 12** Soient  $E$  un espace vectoriel et  $F, G, C$  trois sous-espaces vectoriels de  $E$  tels que  $C$  soit un supplémentaire de  $F \cap G$  dans  $G$ . Montrer que  $F + G = F \oplus C$ .

## Solutions des exercices

**Exercice 1** 1) F et G sont deux sous-espaces vectoriels (hyperplan et droite vectorielle) de E. Il reste alors à vérifier que tout vecteur de E peut s'écrire de manière unique comme la somme d'un vecteur de F avec un vecteur de G :

On a  $\vec{f} = (a, b, c, d) \in F \iff a = -b - c \iff \vec{f} = (-b - c, b, c, d)$ .

$\vec{g} \in G \iff \exists e \in \mathbb{R}$  tel que  $\vec{g} = e(1, 1, 1, 1) = (e, e, e, e)$ . Posons  $\vec{u} = (x, y, z, t)$  un vecteur quelconque de E. Cherchons s'il est possible d'écrire  $\vec{u}$  comme la somme d'un vecteur de F et d'un vecteur de G. On résout le système d'inconnues b, c, d, e :

$$\vec{u} = \vec{f} + \vec{g} \iff \begin{cases} -b - c + e = x \\ b + e = y \\ c + e = z \\ d + e = t \end{cases} \iff \begin{cases} -b - c + e = x \\ b = y - e \\ c = z - e \\ d = t - e \end{cases}$$

En remplaçant b et c par leurs valeurs dans la première équation, il vient  $3e - y - z = x$  d'où  $e = \frac{1}{3}(x + y + z)$ . En réinjectant dans les trois dernières équations, on voit donc que le système admet une seule solution, ce qui signifie qu'on peut toujours décomposer un vecteur  $\vec{u}$  de E comme la somme d'un vecteur  $\vec{f}$  de F avec un vecteur  $\vec{g}$  de G et ce, de manière unique. On a donc prouvé que F et G sont supplémentaires dans E.

2) On observe que F est le sous-espace vectoriel des matrices symétriques, tandis que G est le sous-espace vectoriel des matrices antisymétriques. Traitons le problème par analyse et synthèse :

*Analyse* : Supposons que la matrice M de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  s'écrive :

$$M = S + A, \tag{7}$$

avec  $S \in F$  et  $A \in G$ . On aura alors  ${}^tS = S$  et  ${}^tA = -A$ . La relation  $M = S + A$  donne

$${}^tM = {}^t(S + A) = {}^t(S) + {}^t(A) = S - A. \tag{8}$$

En ajoutant et soustrayant (7) et (8), il vient  $S = \frac{1}{2}(M + {}^tM)$  et  $A = \frac{1}{2}(M - {}^tM)$ .

Ainsi, S et A, si elles existent, sont uniques.

*Synthèse* : Partant d'une matrice M de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  quelconque, posons  $S = \frac{1}{2}(M + {}^tM)$  et  $A = \frac{1}{2}(M - {}^tM)$ . On a alors clairement  $S + A = M$ . De plus, on a  ${}^tS = \frac{1}{2}({}^tM + M) = S$  et de même, on a  ${}^tA = -A$ . Ainsi, il est bien possible d'écrire une matrice quelconque, de manière unique comme la somme d'une matrice symétrique et d'une matrice antisymétrique.

*Conclusion* : F et G sont bien supplémentaires dans E.

3) Puisque F est l'ensemble des polynômes admettant 1 et 2 pour racines, c'est-à-dire l'ensemble des polynômes de la forme  $A(X)(X-1)(X-2)$ , dire que F et G sont supplémentaires dans E revient ici à affirmer que tout polynôme P s'écrit de manière unique sous la forme  $P(X) = A(X)(X-1)(X-2) + B(X)$  avec  $\deg B \leq 1$ . Or ce résultat découle directement du théorème de la division euclidienne : la division de P par  $(X-1)(X-2)$  s'écrit en effet

$$\exists! (Q, R) \in \mathbb{R}[X]^2 \text{ tel que } P(X) = Q(X)(X-1)(X-2) + R(X)$$

avec  $\deg R < 2$ , donc  $\deg R \leq 1$ . Les espaces F et G sont donc supplémentaires dans E.

4) On veut prouver que toute fonction h de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  s'écrit de manière unique sous la forme  $h = f + g$  avec  $f \in F$  et  $g \in G$ .

*Analyse* : Supposons que l'on ait  $h = f + g$  avec  $f(x) = ax^2$  et  $g(-1) = 0$ . On a donc  $h(-1) = f(-1) + g(-1) = a$ . Ainsi, a est unique. On a aussi  $g(x) = h(x) - ax^2$  défini de manière unique.

*Synthèse* : Partant de h, fonction quelconque de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$ , posons  $a = h(-1)$ . Soient f et g les fonctions définies sur  $\mathbb{R}$  par  $f(x) = ax^2 = h(-1)x^2$  et  $g(x) = h(x) - f(x) = h(x) - h(-1)x^2$ . On a alors clairement :

a)  $f + g = h$ ;

b)  $g(-1) = h(-1) - h(-1)(-1)^2 = 0$  donc  $g \in G$ ;

c) Puisque  $f(x) = ax^2$ ,  $f \in F$ .

*Conclusion* : F et G sont supplémentaires dans E.

**Exercice 2** 1)  $P_a$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  puisque  $P_a \subset \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ ,  $P_a \neq \emptyset$  puisque la fonction nulle est périodique de période  $a$  donc est dans  $P_a$ . Enfin, si  $f$  et  $g$  sont deux fonctions de  $P_a$ , on a  $\forall x \in \mathbb{R}$ ,  $f(x+a) = f(x)$  et  $g(x+a) = g(x)$ . Donc, pour tous réels  $\lambda$  et  $\mu$ , on a

$$(\lambda f + \mu g)(x+a) = \lambda f(x+a) + \mu g(x+a) = \lambda f(x) + \mu g(x) = (\lambda f + \mu g)(x),$$

ce qui signifie que  $\lambda f + \mu g$  est périodique de période  $a$ , c'est-à-dire que  $\lambda f + \mu g \in P_a$ .

2) Les ensembles  $P_{\frac{2\pi}{3}}$  et  $P_{\frac{\pi}{2}}$  ne sont pas en somme directe, puisque  $P_{\frac{2\pi}{3}} \cap P_{\frac{\pi}{2}} \neq \{0\}$ . En effet,  $P_{\frac{2\pi}{3}} \cap P_{\frac{\pi}{2}}$  est l'ensemble des fonctions qui sont à la fois  $\frac{2\pi}{3}$  périodiques et  $\frac{\pi}{2}$  périodiques. Les fonctions périodiques de période  $\frac{\pi}{6}$  sont donc dans  $P_{\frac{2\pi}{3}} \cap P_{\frac{\pi}{2}}$  car  $\frac{\pi}{2} = 3 \times \frac{\pi}{6}$  et  $\frac{2\pi}{3} = 4 \times \frac{\pi}{6}$ .

**Exercice 3** 1) On a clairement  $E \subset \mathbb{R}[x]$  et  $0 \in E$ . Montrons que  $E$  est stable par combinaison linéaire. Soient  $P$  et  $Q$  deux éléments de  $E$ ; ils vérifient donc la propriété caractéristique des éléments de  $E$ , c'est-à-dire

$$\int_0^1 xP(x) dx = 0 \text{ et } \int_0^1 xQ(x) dx = 0. \quad (9)$$

Soient  $a$  et  $b$  deux réels, il s'agit de montrer que  $aP + bQ \in E$ , c'est-à-dire vérifie la propriété caractéristique des éléments de  $E$ . On calcule donc :

$$\int_0^1 x(aP + bQ)(x) dx = \int_0^1 x[aP(x) + bQ(x)] dx = a \int_0^1 xP(x) dx + b \int_0^1 xQ(x) dx.$$

En utilisant (9), on obtient  $\int_0^1 x(aP + bQ)(x) dx = 0$ . Donc  $aP + bQ \in E$ , et  $E$  est un sev de  $\mathbb{R}[x]$ .

2) Soit  $P \in E \cap \text{Vect}(B_1)$ . Cela signifie que  $P \in E$  et  $P \in \text{Vect}(B_1)$ .

Puisque  $P \in \text{Vect}(B_1)$ ,  $\exists a \in \mathbb{R}$  tel que  $P = aB_1$ , d'où  $P(x) = aB_1(x) = ax$ .

Puisque  $P \in E$ ,  $P$  vérifie la propriété caractéristique des éléments de  $E$ . Donc

$$\int_0^1 xP(x) dx = 0 \Leftrightarrow \int_0^1 x \cdot ax dx = 0 \Leftrightarrow a \int_0^1 x^2 dx = 0 \Leftrightarrow \frac{1}{3}a = 0 \Leftrightarrow a = 0.$$

Puisque  $P(x) = ax$ , il vient  $P(x) = 0$ . Ainsi le seul polynôme qui soit à la fois dans  $E$  et dans  $\text{Vect}(B_1)$  est le polynôme nul. Donc  $E \cap \text{Vect}(B_1) = \{0\}$ , ce qui signifie que  $E$  et  $\text{Vect}(B_1)$  sont en somme directe.

**Exercice 4** 1)  $F$  est un plan vectoriel, donc de dimension 2,  $G$  est de dimension 1. On a donc  $\dim \mathbb{R}^3 = \dim F + \dim G$ . De plus, le vecteur directeur de  $G$  n'est pas dans  $F$ . Donc  $F \cap G = \{\vec{0}\}$ . On en déduit que  $E = F \oplus G$ .

2) Pour déterminer l'expression de la projection  $p$ , on détermine la matrice de  $p$  dans une "bonne" base (voir notamment l'exemple 44.11 de TLM1).

Une base de  $F$  est  $\left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$  obtenue en exprimant  $z$  en fonction de  $x$  et  $y$ .

Le vecteur  $\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$  est une base de  $G$ .

Ainsi  $\mathcal{B} = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$  est une base de  $E$ . La matrice de  $P$  dans cette base est  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

D'après les formules de changement de base, la matrice de  $p$  dans la base canonique est

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(le calcul de l'inverse de la matrice de passage est laissé au lecteur).

3) On sait que  $s = 2p - x$ , donc  $S = 2P - I_3$ , c'est-à-dire

$$S = 2 \begin{pmatrix} -1 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & -4 & 4 \\ 2 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 5** Dire que  $x \in \text{Ker}(f + \text{Id})$  revient à dire que  $(f + \text{Id})(x) = 0$ , c'est-à-dire que  $f(x) + x = 0$ , ou encore  $f(x) = -x$ . De même  $x \in \text{Ker}(f - \text{Id}) \Leftrightarrow f(x) = x$ . Procédons par analyse et synthèse :

*Analyse* : pour tout  $x \in E$ , on cherche à écrire  $x$  sous la forme  $x = y + z$ , avec  $y \in \text{Ker}(f + \text{Id})$  et  $z \in \text{Ker}(f - \text{Id})$ . Alors on a nécessairement :  $f(x) = f(y) + f(z) = -y + z$ . En additionnant et soustrayant l'expression de  $x$  et celle de  $f(x)$ , on obtient

$$y = \frac{1}{2}(x - f(x)) ; z = \frac{1}{2}(x + f(x)). \quad (10)$$

Donc si  $x$  se décompose sous la forme de la somme d'un élément de  $\text{Ker}(f + \text{Id})$  et d'un élément de  $\text{Ker}(f - \text{Id})$ , cette décomposition est unique et elle est donnée par (10).

*Synthèse* : vérifions que  $y$  et  $z$  définis par (10) répondent au problème posé. On a d'abord  $y + z = x$ . Par ailleurs

$$f(y) = \frac{1}{2}[f(x) - f^2(x)] = \frac{1}{2}[f(x) - x] = -y.$$

Donc  $y \in \text{Ker}(f + \text{Id})$ . De même  $f(z) = \frac{1}{2}[f(x) + f^2(x)] = \frac{1}{2}[f(x) + x] = z$ .

Donc  $z \in \text{Ker}(f - \text{Id})$ . Ainsi tout  $x \in E$  se décompose, de manière unique, comme la somme d'un élément  $y \in \text{Ker}(f + \text{Id})$  et d'un élément  $z \in \text{Ker}(f - \text{Id})$ , la décomposition étant donnée par (\*\*). Donc  $\text{Ker}(f + \text{Id})$  et  $\text{Ker}(f - \text{Id})$  sont supplémentaires dans  $E$ .

**Exercice 6** On procède de même. Dire que  $x \in \text{Ker}(f + \text{Id})$  revient à dire que  $f(x) = -x$ . Et  $x \in \text{Ker}(f - 4\text{Id}) \Leftrightarrow f(x) = 4x$ .

*Analyse* : si  $x = y + z$ , avec  $y \in \text{Ker}(f + \text{Id})$  et  $z \in \text{Ker}(f - 4\text{Id})$ . Alors on a :  $f(x) = f(y) + f(z) = -y + 4z$ . On obtient donc :

$$y = \frac{1}{5}(4x - f(x)) ; z = \frac{1}{5}(x + f(x)). \quad (11)$$

Donc si  $x$  se décompose sous la forme de la somme d'un élément de  $\text{Ker}(f + \text{Id})$  et d'un élément de  $\text{Ker}(f - 4\text{Id})$ , cette décomposition est unique et elle est donnée par (11).

*Synthèse* : on vérifie que  $y$  et  $z$  définis par (11) répondent au problème posé. On a d'abord  $y + z = x$ . Par ailleurs, puisque  $f^2 = 3f + 4$ ,

$$f(y) = \frac{1}{5}[4f(x) - f^2(x)] = \frac{1}{5}[4f(x) - 3f(x) - 4x] = \frac{1}{5}[f(x) - 4x] = -y.$$

Donc  $y \in \text{Ker}(f + \text{Id})$ . De même  $f(z) = \frac{1}{5}[f(x) + f^2(x)] = \frac{1}{5}[f(x) + 3f(x) + 4x] = 4z$ .

Donc  $z \in \text{Ker}(f - 4\text{Id})$ . Ainsi tout  $x \in E$  se décompose, de manière unique, comme la somme d'un élément  $y \in \text{Ker}(f + \text{Id})$  et d'un élément  $z \in \text{Ker}(f - 4\text{Id})$ , la décomposition étant donnée par (11). Donc  $\text{Ker}(f + \text{Id})$  et  $\text{Ker}(f - 4\text{Id})$  sont supplémentaires dans  $E$ .

**Exercice 7** On sait que, pour tout projecteur,  $p^2 = p$ . Si  $x + p(x) = b$ , alors

$$p(x + p(x)) = p(b) \Rightarrow p(x) + p^2(x) = p(b) \Rightarrow p(x) = \frac{1}{2}p(b).$$

En reportant dans l'équation de départ, on obtient  $x = b - p(x) = b - \frac{1}{2}p(b)$ .

Donc, si  $x$  est solution de l'équation de départ, alors  $x$  a cette valeur. Réciproquement,

$$x + p(x) = b - \frac{1}{2}p(b) + p(b) - \frac{1}{2}p^2(b) = b - \frac{1}{2}p(b) + p(b) - \frac{1}{2}p(b) = b.$$

Donc l'équation  $x + p(x) = b$  admet une solution et une seule :  $x = b - \frac{1}{2}p(b)$ .

**Exercice 8** Pour tout projecteur,  $s^2 = \text{Id}_E$ . Si  $x + 2s(x) = b$ , alors

$$s(x + 2s(x)) = s(b) \Rightarrow s(x) + 2s^2(x) = s(b) \Rightarrow s(x) + 2x = s(b).$$

En multipliant par 2 et en soustrayant à l'équation de départ, il vient  $x = \frac{1}{3}[2s(b) - b]$ .

Si  $x$  est solution de l'équation de départ, alors  $x$  a cette valeur. Réciproquement,

$$x + 2s(x) = \frac{1}{3} [2s(b) - b] + \frac{2}{3} [2s^2(b) - s(b)] = \frac{1}{3} [2s(b) - b] + \frac{2}{3} [2b - s(b)] = b.$$

Donc l'équation  $x + 2s(x) = b$  a pour unique solution  $x = b - \frac{1}{2}p(b)$ .

**Exercice 9** On sait déjà que  $A \subset B$ , il reste donc à montrer que  $B \subset A$ . Soit donc  $b \in B$ . On a  $b = b + 0 \in B + C$  car  $C$  est un sous-espace vectoriel de  $E$ , donc  $0 \in C$ . Puisque  $B + C = A + C$ , on peut donc écrire  $b = a + c$ , avec  $a \in A$  et  $c \in C$ . On aimerait obtenir que  $b \in A$ , il suffirait donc que  $c \in A$ . Or, on a  $c = b - a$  avec  $b \in B$  et  $a \in A \subset B$ . Puisque  $B$  est un sous-espace vectoriel de  $E$ , on a donc  $c \in B$ . Or, on sait que  $c \in C$  donc  $c \in C \cap B$  qui, par hypothèse, vaut  $C \cap A$ . Finalement,  $c \in A$  et donc  $b = a + c \in A$ .

**Exercice 10** 1) Soit  $x \in A + (B \cap C)$  On peut donc écrire  $x = a + y$  avec  $a \in A$  et  $y \in B \cap C$ . Puisque  $y \in B$ , alors  $x = a + y \in A + B$  et puisque  $y \in C$ , alors  $x = a + y \in A + C$ . Finalement, on a  $x \in (A + B) \cap (A + C)$  et donc on vient de montrer que  $A + (B \cap C) \subset (A + B) \cap (A + C)$ .

Pour l'inclusion réciproque, considérons l'exemple suivant : si  $A, B$  et  $C$  sont trois droites vectorielles de  $\mathbb{R}^2$  telles que leurs intersections deux à deux soient réduites au vecteur nul, alors on a :

$$A + (B \cap C) = A + \{\vec{0}\} = A \neq (A + B) \cap (A + C) = \mathbb{R}^2 \cap \mathbb{R}^2 = \mathbb{R}^2.$$

L'inclusion réciproque est donc fautive.

2) Soit  $x \in (A \cap B) + (A \cap C)$ . On peut donc écrire  $x = b + c$  avec  $b \in A \cap B$  et  $c \in A \cap C$ . Puisque  $b$  et  $c$  sont dans  $A$ , alors  $x = b + c \in A$ . Puisque  $b \in B$  et  $c \in C$ , alors  $x = b + c \in B + C$ . Ainsi  $x \in A \cap (B + C)$ , et  $(A \cap B) + (A \cap C) \subset A \cap (B + C)$ .

En reprenant l'exemple de la question précédente, on a

$$A \cap (B + C) = A \cap P = A \neq (A \cap B) + (A \cap C) = \{\vec{0}\} + \{\vec{0}\} = \{\vec{0}\}.$$

**Exercice 11** 1) Pour tout  $P \in \mathbb{R}_2[x]$ , cherchons à décomposer :

$$P(x) = a(x^2 + x + 1) + Q(x) \tag{12}$$

avec  $\int_0^1 Q(x) dx = 0$ . En intégrant (12) entre 0 et 1, on obtient  $\int_0^1 P(x) dx = a \int_0^1 (x^2 + x + 1) dx = \frac{11}{6}a$ .

Ainsi  $a = \frac{6}{11} \int_0^1 P(x) dx$  et  $Q(x) = P(x) - \frac{6}{11} \left( \int_0^1 P(x) dx \right) (x^2 + x + 1)$ .

Donc, si la décomposition de  $P$  comme somme d'un élément  $K$  de  $F$  et d'un élément  $Q$  de  $G$  existe, celle-ci est unique et elle est donnée par

$$H(x) = \left( \frac{6}{11} \int_0^1 P(x) dx \right) (x^2 + x + 1) ; Q(x) = P(x) - \frac{6}{11} \left( \int_0^1 P(x) dx \right) (x^2 + x + 1).$$

Réciproquement, on a bien  $H \in F$  et  $H + Q = P$ . Il reste à prouver que  $Q \in G$ . Or :

$$\int_0^1 Q(x) dx = \int_0^1 \left[ P(x) - \frac{6}{11} \left( \int_0^1 P(x) dx \right) (x^2 + x + 1) \right] dx = \int_0^1 P(x) dx - \frac{6}{11} \left( \int_0^1 P(x) dx \right) \int_0^1 (x^2 + x + 1) dx = 0.$$

Donc on a bien  $E = F \oplus G$ .

2) D'après ce qui précède, on a  $p(P) = Q$ .

**Exercice 12** On suppose donc que  $G = (F \cap G) \oplus C$ . Ainsi,  $C$  est un sous-espace vectoriel de  $G$ . On a alors  $C \subset G$  et donc  $F \cap C = F \cap (C \cap G) = (F \cap G) \cap C$ . Or, on sait que la somme  $(F \cap G) + C$  est directe et donc  $(F \cap G) \cap C = \{0\}$ . Ceci implique que  $F \cap C = \{0\}$ , c'est-à-dire que la somme  $F + C$  est directe.

Il nous reste à prouver que  $F + G = F + C$ . L'inclusion  $F + C \subset F + G$  provient simplement du fait que  $C \subset G$ . Pour l'inclusion inverse, soit  $x \in F + G$ . On peut donc l'écrire  $x = f + g$  avec  $f \in F$  et  $g \in G$ . Or,  $G = (F \cap G) \oplus C$ , on peut donc écrire  $g = f_2 + c$  avec  $f_2 \in F \cap G$  et  $c \in C$ . On a donc  $x = (f + f_2) + c \in F + C$ .